

## ПРИМЕНЕНИЕ МЕТОДА РЕГУЛЯРИЗАЦИИ ДЛЯ ЗАДАЧ ЧИСЛЕННОГО ДИФФЕРЕНЦИРОВАНИЯ

*Рассматривается применение метода регуляризации А.Н.Тихонова для задач сглаживания информации и численного дифференцирования функции, заданной приближенно.*

Функции, получаемые из эксперимента или путем измерений и наблюдений, неизбежно содержат погрешности. Для использования их в расчетах необходимо сначала «сгладить» их значения. Во многих задачах требуется находить их производные.

Пусть функция  $\bar{f}(x)$  непрерывно дифференцируема на  $x \in [c, d]$ . Предположим, что из эксперимента известно ее приближение  $f_\delta(x)$ , такое, что  $\|f_\delta(x) - \bar{f}(x)\|_{L_2} \leq \delta$ . Ясно, что  $f_\delta(x)$  может вовсе не иметь производной, но даже если она имеет ее в каждой точке, эта производная может сколь угодно сильно отличаться от  $\bar{f}'(x)$ . Требуется найти приближенное значение для производной функции  $\bar{f}(x)$  на  $x \in [c, d]$  по заданной входной информации  $f_\delta(x)$  и  $\delta$ .

Задача нахождения производной  $n$ -го порядка  $u(x)$  от функции  $f(x)$  такой, что  $f(0) = f'(0) = \dots = f^{(n-1)}(0) = 0$ , сводится к решению интегрального уравнения первого рода [1]

$$\int_0^x \frac{1}{(n-1)!} (x-s)^{n-1} u(s) ds = f_\delta(x). \quad (1)$$

Таким образом, эта задача не обладает свойством устойчивости, что приводит к большим затруднениям при приближенном вычислении производных.

Решение уравнения (1) сводится к нахождению функции  $u(s)$ , сообщающей минимум следующему сглаживающему функционалу [1]

$$M^\alpha [u, f_\delta] = \int_c^d \left\{ \int_0^x K(x, s) u(s) ds - f_\delta(x) \right\}^2 dx + \alpha \int_0^x \left\{ u^2(s) + \left( \frac{du}{ds} \right)^2 \right\} ds. \quad (2)$$

Здесь

$$K(x, s) = \frac{1}{(n-1)!} (x-s)^{n-1};$$

$n$  означает порядок производной функции  $f_\delta(x)$ ;  $\alpha$  – параметр регуляризации.

Составим для функционала (2) уравнение Эйлера

$$\int_0^x \bar{K}(s, t) u(t) dt + \alpha (u(s) - u''(s)) = g(s), \quad (3)$$

где

$$\bar{K}(s, t) = \int_c^d K(x, s)K(x, t)dx,$$

$$g(s) = \int_c^d K(x, s)f_\delta(x)dx.$$

Дискретизируем задачу (3) на равномерной сетке. Отрезок  $[c, d]$  разобьем на  $n$  равных частей точками

$$x_j = c + jl, \quad j=0,1,\dots,n; \quad x_n = d, \quad l = (d - c) / n.$$

Интегралы в уравнении (3) заменим интегральными суммами по формуле трапеций, а  $u''(s)$  – разностным отношением:

$$\frac{l}{2} \sum_{j=1}^n \{ \bar{K}(s_i, t_{j-1})u_{j-1} + \bar{K}(s_i, t_j)u_j \} + \alpha u_i - \frac{\alpha}{l^2}(u_{i-1} - 2u_i + u_{i+1}) = g_i, \quad (4)$$

где

$$g_i = \int_c^d K(x, s_i)f_\delta(x)dx, \quad i = 0, 1, \dots, n.$$

Производные  $u''(s)$  на концах отрезка  $[c, d]$  вычисляются по формулам

$$u''_0 \approx \frac{u_0 - 2u_1 + u_2}{l^2}, \quad u''_n \approx \frac{u_{n-2} - 2u_{n-1} + u_n}{l^2}. \quad (5)$$

Значения  $\bar{K}(s_i, t_j)$  и  $g_i$  вычисляются также по формуле трапеций:

$$\bar{K}(s_i, t_j) = \int_c^d K(x, s_i)K(x, t_j)dx \approx$$

$$\approx \frac{l}{2} \sum_{k=1}^n \{ K(x_{k-1}, s_i)K(x_{k-1}, t_j) + K(x_k, s_i)K(x_k, t_j) \}, \quad (6)$$

$$g_i = \int_c^d K(x, s_i)f_\delta(x)dx \approx \frac{l}{2} \sum_{k=1}^n \{ K(x_{k-1}, s_i)f_\delta^{k-1} + K(x_k, s_i)f_\delta^k \}. \quad (7)$$

Подставляя формулы (5), (6), (7) в (4), получаем систему линейных алгебраических уравнений

$$B_\alpha u \equiv Bu + \frac{\alpha}{l^2}Cu = g. \quad (8)$$

Здесь  $B = (b_{ij})$  ( $i, j = 0, 1, \dots, n$ ) – матрица с элементами

$$b_{ij} = \beta_i \left\{ K(x_0, s_i)K(x_0, t_j) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} K(x_k, s_i)K(x_k, t_j) + K(x_n, s_i)K(x_n, t_j) \right\},$$

где

$$\beta_0 = \beta_n = l^2 / 4, \quad \beta_i = l^2 / 2, \quad i = 1, 2, \dots, n-1;$$

$C$  – матрица вида

$$C = \begin{pmatrix} l^2 - 1 & 2 & -1 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ -1 & l^2 + 2 & -1 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & l^2 + 2 & -1 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & l^2 + 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & 2 & l^2 - 1 \end{pmatrix};$$

$g$  – вектор с компонентами  $(g_0, g_1, \dots, g_m)^T$ ,

где

$$g_i \approx \frac{l}{2} \left\{ K(x_0, s_i) f_\delta^0 + 2 \sum_{k=1}^{n-1} K(x_k, s_i) f_\delta^k + K(x_m, s_i) f_\delta^m \right\}, \quad i = 0, 1, \dots, n.$$

Пусть вместо  $f(x)$  мы имеем  $f_\delta(x_i) = f(x_i) [1 + \varepsilon(v_i - 0,5)]$ , где  $\varepsilon$  – уровень погрешности,  $v_i$  – случайные числа на отрезке  $[0, 1]$ .

В случае первой производной, т. е. при  $n=1$  имеем  $K(x, s) = 1$ , поэтому  $\bar{K}(s, t) = \xi$ , а матрица  $B$  имеет элементы  $b_{ij} = \beta_i \left( \xi_0 + 2 \sum_{k=1}^{n-1} \xi_k + \xi_n \right)$ .

Для нахождения первой производной можно составить другой функционал Тихонова [2]

$$M^\alpha[u, f_\delta] = \|u - f_\delta\|_{L_2}^2 + \alpha \|u\|_{W_2^1}^2, \quad (9)$$

соответствующий задаче

$$Eu = f, \quad u \in W_2^1, \quad f \in L_2, \quad (10)$$

где  $E$  – оператор вложения из  $W_2^1$  в  $L_2$ . Из общей теории следует, что если  $u_\delta^\alpha$  – экстремаль функционала (9), а значение параметра  $\alpha(\delta)$  выбрано по критерию невязки

$$\rho(\alpha) = \|u_\delta^\alpha - f_\delta\|_{L_2}^2 = \delta^2,$$

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} \|u_\delta^\alpha - \bar{u}\|_{W_2^1} = \lim_{\delta \rightarrow 0} \|u_\delta^\alpha - \bar{f}\|_{W_2^1} = 0.$$

Таким образом, функция  $u_\delta^\alpha(x)$  дифференцируема почти всюду и ее производная  $\frac{d}{dx} u_\delta^\alpha(x)$  при  $\delta \rightarrow 0$  стремится к  $\frac{d}{dx} \bar{f}(x)$  в норме  $L_2$ .

Если задача решается со свободными концами, т.е.  $\bar{f}'(c) = \bar{f}'(d) = 0$ , то, приравнявая к нулю первую вариацию функционала (9), получим уравнение для экстремали функционала:

$$u - f_\delta + \alpha u - \alpha u'' = 0, \quad u'(c) = u'(d) = 0. \quad (11)$$

Выберем по  $x$  равномерную сетку с шагом  $l = (d - c)/n$ :  $x_i = c + il$ ,  $i = 0, 1, \dots, n$ . Тогда для внутренних точек сетки

$$u_i + \alpha u_i - \frac{\alpha}{l^2}(u_{i-1} - 2u_i + u_{i+1}) = f_i, \quad i = 1, \dots, n-1,$$

или

$$-\frac{\alpha}{l^2}u_{i-1} + \left(1 + \alpha + \frac{2\alpha}{l^2}\right)u_i - \frac{\alpha}{l^2}u_{i+1} = f_i, \quad (12)$$

$$i = 1, 2, \dots, n-1.$$

Так как

$$u_0'' \approx \frac{u_0 - 2u_1 + u_2}{l^2}, \quad u_n'' \approx \frac{u_{n-2} - 2u_{n-1} + u_n}{l^2},$$

то для  $i=0$  и  $i=n$  получаем уравнения

$$\left(1 + \alpha - \frac{\alpha}{l^2}\right)u_0 + \frac{2\alpha}{l^2}u_1 - \frac{\alpha}{l^2}u_2 = f_0 \quad (13)$$

и

$$-\frac{\alpha}{l^2}u_{n-2} + \frac{2\alpha}{l^2}u_{n-1} + \left(1 + \alpha - \frac{\alpha}{l^2}\right)u_n = f_n \quad (14)$$

соответственно.

Полученная система уравнений (12) – (14) легко решается для фиксированного  $\alpha$  методом прогонки [3]. Пусть  $\alpha > 0$  фиксировано. Запишем систему уравнений (12) – (14) в виде

$$a_i u_{i-1} - b_i u_i + c_i u_{i+1} = -f_i, \quad i = 1, 2, \dots, n-1, \quad (15)$$

$$-a_0 u_0 - b_0 u_1 + c_0 u_2 = -f_0, \quad (16)$$

$$a_n u_{n-2} - b_n u_{n-1} - c_n u_n = -f_n, \quad (17)$$

Здесь

$$a_i = c_i = \frac{\alpha}{l^2}, \quad b_i = 1 + \alpha + \frac{2\alpha}{l^2}, \quad i = 1, 2, \dots, n-1,$$

$$a_0 = 1 + \alpha - \frac{\alpha}{l^2}, \quad b_0 = \frac{2\alpha}{l^2}, \quad c_0 = \frac{\alpha}{l^2},$$

$$a_n = \frac{\alpha}{l^2}, \quad b_n = \frac{2\alpha}{l^2}, \quad c_n = 1 + \alpha - \frac{\alpha}{l^2}.$$

Решение этой системы ищется в виде

$$u_i = \alpha_i u_{i+1} + \beta_i, \quad i = 0, 1, \dots, n-1. \quad (18)$$

Отсюда получаем, что

$$u_{i-1} = \alpha_{i-1} \alpha_i u_{i+1} + \alpha_{i-1} \beta_i + \beta_{i-1}, \quad i = 1, \dots, n-1. \quad (19)$$

Подставляя (18) и (19) в (15) и приравнявая коэффициенты при  $u_{i+1}$ , получим, что

$$\alpha_i = \frac{c_i}{b_i - a_i \alpha_{i-1}}, \quad \beta_i = \frac{a_i \beta_{i-1} + f_i}{b_i - a_i \alpha_{i-1}}, \quad i = 1, \dots, n-1. \quad (20)$$

Для пользования формулами (20) необходимо определить  $\alpha_0$  и  $\beta_0$ . Они находятся из уравнений (15) при  $i=1$ , (16) и (18) при  $i=0$ :

$$\alpha_0 = \frac{b_1 c_0 - b_0 c_1}{a_0 c_1 - a_1 c_0}, \quad \beta_0 = \frac{c_1 f_0 - c_0 f_1}{a_0 c_1 + a_1 c_0}. \quad (21)$$

Используя формулы (21), по формулам (20) вычисляются все

$\alpha_i, \beta_i$  ( $i = 1, 2, \dots, n-1$ ). Из уравнений (15) при  $i = n-1$ , (17) и (18) при  $i = n-1$  находим

$$u_n = \frac{b_n(f_{n-1} + a_{n-1}\gamma) - b_{n-1}(f_n + a_n\gamma)}{-b_n(a_{n-1}\alpha_{n-2}\alpha_{n-1} + c_{n-1}) + b_{n-1}(a_n\alpha_{n-2}\alpha_{n-1} - c_n)},$$

где

$$\gamma = \alpha_{n-2}\beta_{n-1} + \beta_{n-2}.$$

Затем по формуле (18) последовательно определяем  $u_{n-1}, u_{n-2}, \dots, u_0$ .

Устойчивость метода прогонки при наших значениях коэффициентов гарантируется [3]. Значение параметра регуляризации  $\alpha$  может быть выбрано по критерию невязки.

Рассмотрим примеры приближенного вычисления производных 1-го порядка [1]. Пусть:

$$1) f_1(x) = \int_0^{x-2} e^{-t^4} dt. \text{ Тогда } u'(x) = e^{-\xi^4}, \quad \xi = x-2.$$

$$2) f_2(x) = \int_0^x \sin \xi d\xi. \text{ Тогда } u'(x) = \sin x.$$

Графики точных и приближенных производных функций  $f_1(x)$  и  $f_2(x)$  показаны соответственно на рис. 1 и 2. Уровень погрешности правой части в обоих случаях равен  $\varepsilon = 20\%$ .

### Литература

1. Тихонов А. Н., Арсенин В. Я. Методы решения некорректных задач. – М.: Наука, 1986. – 288 с.
2. Гончарский А. В., Черепашук А. М., Ягола А. Г. Численные методы решения обратных задач астрофизики. – М.: Наука, 1978. – 336 с.
3. Самарский А. А. Теория разностных схем. – М.: Наука, 1977. – 656 с.