

**ТЕОРИИ ПЛАСТИЧЕСКОГО ТЕЧЕНИЯ В ЗАДАЧАХ ГЕОМЕХАНИКИ**

*В данной статье на основе теории пластичности и метода конечных элементов разработана процедура для решения задач геомеханики.*

Основные представления деформационной теории пластичности сформулировал Генки. Исходные положения этой теории следующие: 1) тело изотропно; 2) относительное изменение объема является упругой деформацией, пропорциональной среднему давлению; 3) девиаторы тензора деформации и напряжения пропорциональны и коаксиональны:

$$D_{\varepsilon} = h D_{\sigma},$$

(1)

где  $h$  - функция инвариантов тензоров напряжения и деформации.

Уравнения деформационной теории пластичности нелинейные и связывают напряжение и деформации в виде конечных соотношений.

В современной интерпретации применительно к материалам типа горных пород и грунтов деформационная теория пластичности сводится к тому, что напряжение в среде однозначно определяется ее деформациями:

$$\{ \sigma \} = [ D_{уп} ] \{ \varepsilon \}. \quad (2)$$

Матрица  $[ D_{уп} ]$  связывает текущие значение деформаций и напряжений и называется секущей упруго-пластической матрицей. В общем случае эта матрица несимметрична относительно главной диагонали и ее элементы являются функциями напряжений или деформаций.

Если пластическое деформирование не сопровождается разрыхлением, то матрицу  $[ D_{уп} ]$  можно подобрать в виде упругой секущей матрицы  $[ D_c ]$  с переменными секущими упругими константами. Условием успешного применения уравнений деформационной теории пластичности к исследованию упруго-пластических задач является простое нагружение с пропорциональным возрастанием деформаций. Процесс пластической деформации является необратимым и напряжения в конечном состоянии зависят от пути деформирования. Уравнения теории пластического течения устанавливают связь между бесконечно малыми приращениями деформаций и напряжений, самими напряжениями и некоторыми параметрами пластического состояния. Исходные положения этой теории:

1) тело изотропно; 2) относительное изменение объема мало и является упругой деформацией, пропорциональной среднему давлению

$$\{ d\varepsilon \} = 3K \{ d\sigma \},$$

(3)

где  $K$  - коэффициент объемного сжатия;

3) полные приращения составляющих деформаций  $\{ d\varepsilon \}$  складываются из приращений составляющих упругой деформации  $\{ d\varepsilon^y \}$  в пластической деформации  $\{ d\varepsilon^p \}$ :

$$\{ d\varepsilon \} = \{ d\varepsilon^y \} + \{ d\varepsilon^p \}$$

(4)

Приращения составляющих упругой деформации связаны с приращениями составляющих напряжения законом Гука:

$$\{ d\varepsilon^y \} = [D]^{-1} \{ d\sigma \},$$

(5)

где  $[D]^{-1}$  - матрица, обратная матрице упругости  $[D]$  ;

4) девиатор напряжения  $D_\sigma$  и девиатор приращений пластической деформации  $D_{de}^P$  пропорциональны:

$$D_{de}^P = d\lambda D_\sigma,$$

(6)

где  $d\lambda$  - некоторый бесконечно малый скалярный множитель.

Рассмотрим некоторое обобщение теории пластического течения для случая идеальной пластичности. Вводим пластический потенциал  $\Phi(\sigma_{ij})$ , ( $i, j = 1, 2, 3$ ) так, чтобы уравнение пластического течения можно было представить в виде:

$$d\varepsilon_{ij}^P = d\lambda \frac{\partial \Phi}{\partial \sigma_{ij}} \quad (7)$$

Наиболее важным является простейший случай, когда функция текучести  $F$  и пластический потенциал  $\Phi$  совпадают. В этом случае имеем

$$d\varepsilon_{ij}^P = d\lambda \frac{\partial F}{\partial \sigma_{ij}} \quad (8)$$

и пластическое течение развивается по нормали к поверхности текучести (рис.1). Связь (8) называется принципом нормальности или ассоциированным законом течения.

Рассмотрим принцип нормальности в условиях плоской деформации. Пусть условия текучести рассматриваемой среды подчиняются критерию, зависящему только от второго (квадратичного) инварианта тензора напряжений (Треска- Сен- Венан, Мизеса, Губера). На осях  $\sigma_1, \sigma_3$  этот критерий изображается прямой ВЕ, параллельной прямой  $\sigma_1 = \sigma_3$  (рис. 2).

Вектор пластической деформации  $\varepsilon_m$ , соответствующий принципу нормальности, перпендикулярен прямой ВЕ и соответственно наклонен к осям  $\varepsilon_1$  и  $\varepsilon_3$  под углом  $45^\circ$ . При этом компоненты вектора  $\varepsilon_1^P$  и  $\varepsilon_3^P$  равны по абсолютной величине и противоположны по знаку, а их сумма, соответствующая изменению объема, равна нулю:

$$\frac{\Delta V}{V} = \varepsilon_1^P + \varepsilon_3^P = 0. \quad (9)$$

Таким образом, принцип нормальности для сред, подчиняющихся критерию Треска (Сен-Венана, Мизеса, Губера), предсказывает равнообъемный характер пластического течения.

Если условие текучести подчиняется критерию, зависящему не только от второго, но и от первого (линейного) инварианта тензора напряжений, то принцип нормальности будет предсказывать изменение объема в процессе пластического деформирования. На рисунке 2 прямая ВС соответствует критерию Кулона. Вектор пластических деформаций  $\varepsilon_N$  перпендикулярен прямой ВС. При этом:  $|\varepsilon_1^P| > |\varepsilon_3^P|$  и

$$\frac{\Delta V}{V} = \varepsilon_1^P + \varepsilon_3^P < 0, \quad (10)$$

т.е. происходит увеличение объема разрыхления (дилатация).

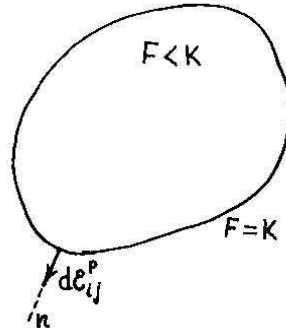


Рисунок 1. Поверхность текучести и развития пластического течения.

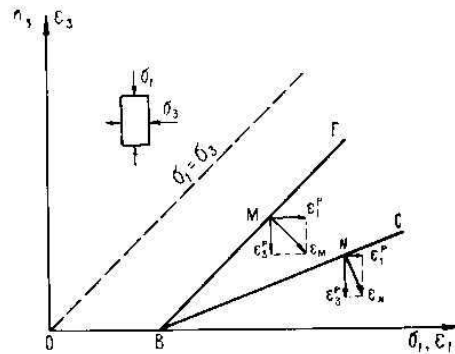


Рисунок 2. Графическое изображение ассоциированного закона течения в условиях плоской деформации.

В процессе решения задачи нагрузка прикладывается малыми ступенями в той последовательности, в какой происходит реальное нагружение в натуре. Решения для очередного, например,  $n$ -го шага нагрузки достигается точно по методу начальных напряжений. К началу шага известны суммарные напряжения в элементах от  $(n-1)$  предыдущих ступеней. К области прикладывается вектор сил и заданных перемещений очередной ступени нагрузки и в итерационном режиме повторяются упругие решения с изменяемыми векторами.

В очередном 1 - м цикле итераций в элементах вычисляется прирост деформаций  $\{\Delta \varepsilon\}_n^i$ , соответствующий им упругий прирост напряжений

$$\{\Delta \sigma^y\}_n^i = [D] \{\Delta \varepsilon\}_n^i, \quad (11)$$

упругие напряжения

$$\{\sigma^y\}_n^i = \{\sigma\}_{n-1} + \{\Delta \sigma^y\}_n^i. \quad (12)$$

«Фактический» прирост напряжений, равный разности между упругим приростом и накопленными на предыдущих  $(n-1)$  циклах итерации начальными напряжениями:

$$1.1.1. \{\Delta \sigma^{\phi}\}_n^i = \{\Delta \sigma^y\}_n^i - \{\sigma^H\}_n. \quad (13)$$

По заданной модели среды вычисляется «теоретический» прирост напряжений  $\{\Delta \sigma^T\}_n^i$ , соответствующий приросту деформаций  $\{\Delta \varepsilon\}_n^i$ . Разность между фактическим и теоретическим приростами рассматривается как приращение начальных напряжений:

$$1.1.2. \{\Delta \sigma^H\}_n^i = \{\Delta \sigma^{\phi}\}_n^i - \{\Delta \sigma^T\}_n^i. \quad (14)$$

По приращению начальных напряжений рассчитывается добавка к вектору начальных сил. Начальное напряжение накапливается цикл за циклом в пределах шага нагрузки :  $\{\sigma^H\}_n = \{\sigma^H\}_{n-1} + \{\Delta \sigma^H\}_n^i$ .